

Entwicklung eines mobilen Fahrradantriebs

bispeeder

- Auslegung des Motors
- Ansteuerung Antrieb
- Entwicklung Rücklicht
- Entwicklung und
Konstruktion Hardware
- Entwicklung Akku-Pack
- Prototyp

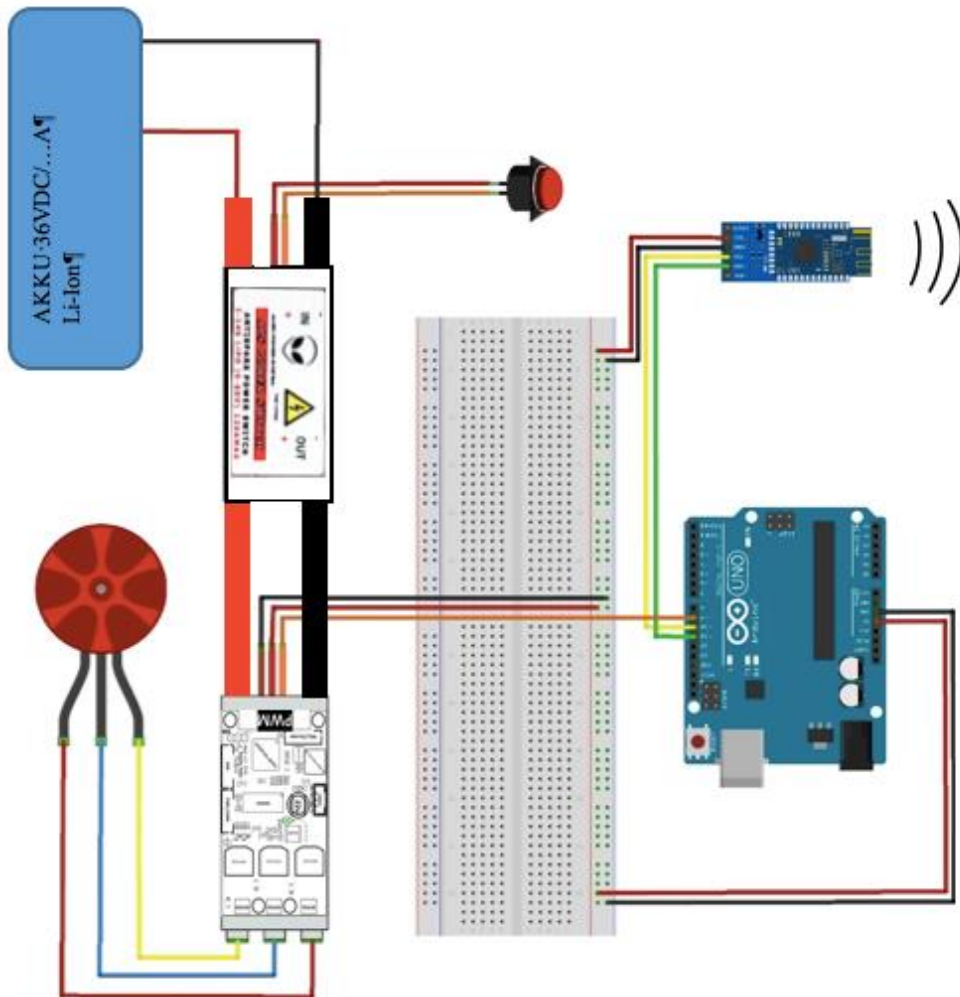
Auswahl Motortyp

- BLDC-Motor + Motorregler

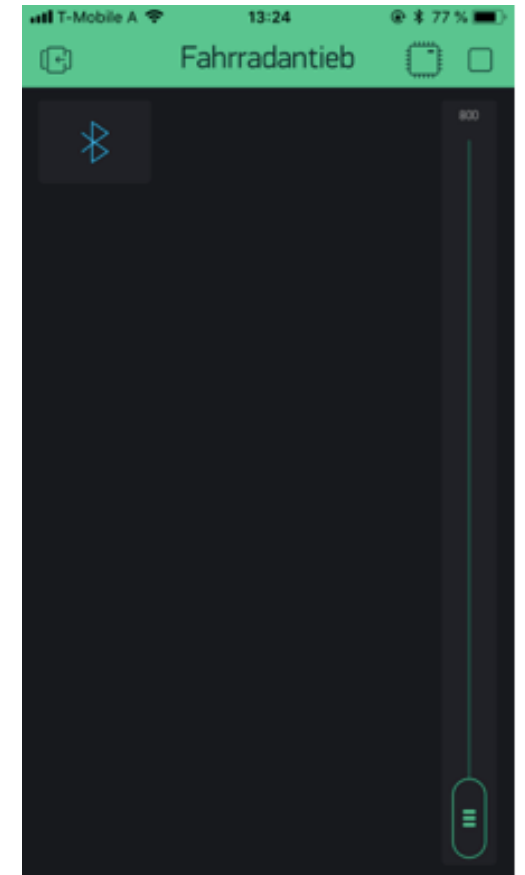
Berechnungen

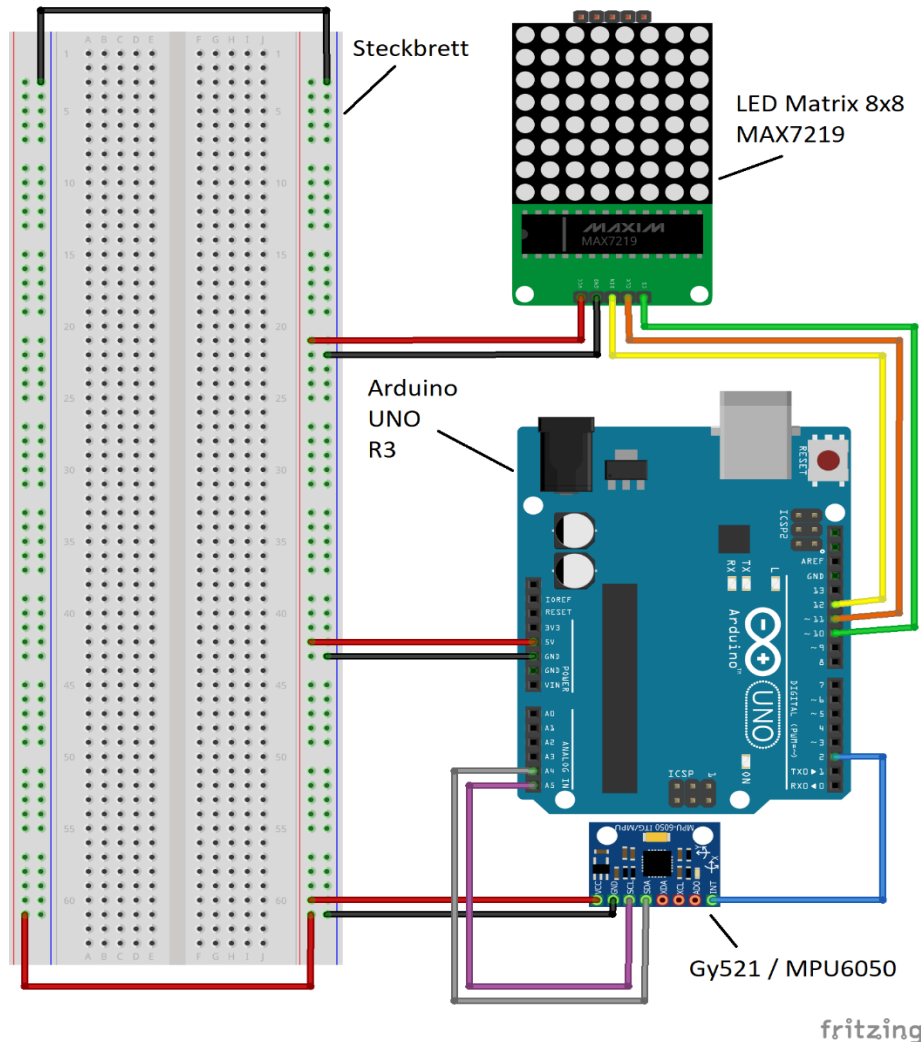
- Rollreibung (Radmantel > Asphalt)
- Luftwiderstand
- Reibkraft (Walze > Radmantel)
- Antriebsleistung
- Drehzahl



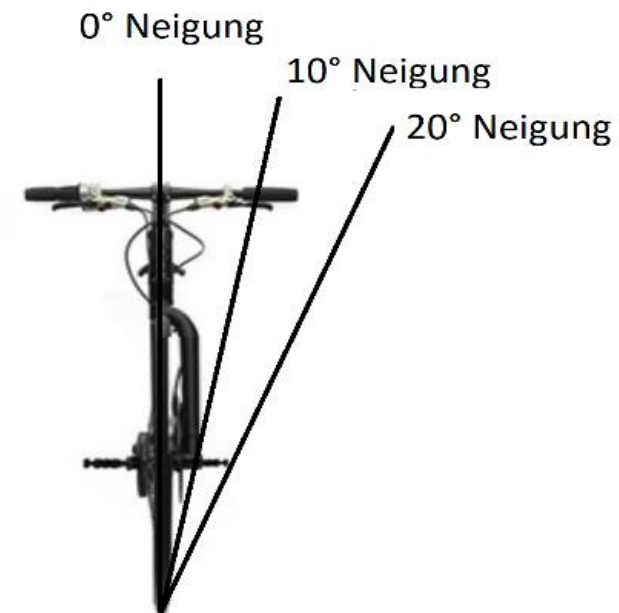


- **Bluetoothmodul**
 - HM-10
- **Smartphone**
 - App: BLYNK



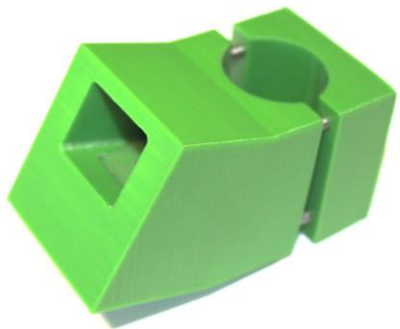


- Arduino-Komponenten
- Automatisch blinkendes Rücklicht
- Lagesensor im Antrieb verbaut
- Erhöhung der Verkehrssicherheit



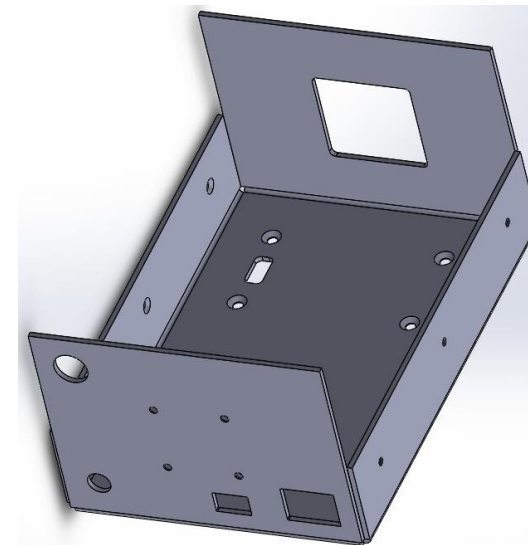
3D-Druck

- Sattelhalterung + Verschlusssystem
- Walzenbasis
- Übertragungswalze



Sonstiges

- Alu-Grundkörper
- Holzabdeckung





- Li-Po-Akku 3,7V 2000mAh
- 5 Stk. Akku parallel und 10 davon seriell ergeben 37V und 10.000mAh



- Mobil
- Leistungsstark
- Universell

